

ISSN (Print) : 2621-3540 ISSN (Online) : 2621-5551

# KOORDINASI OPTIMAL *DIRECTIONAL OVERCURRENT RELAY*DENGAN *CUCKOO SEARCH ALGORITHM* PADA SISTEM DISTRIBUSI MESH

Zsa Zsa Septina Atsil<sup>1</sup>, Zulfatman\*<sup>2</sup>, Diding Suhardi<sup>3</sup>

Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Muhamadiyah Malang
Zsa Zsa Septina Atsil: zsazsaseptina@gmail.com

Abstract - Mesh distribution system IEEE 8 bus is one of the important parts from electric power system that used to distribute the electricity to a group of loads and consumer, the general problem in distribution system is disturbances in the protection system that requires protection system coordination. Selection of Directional Overcurrent Relay (DOCR) in this distribution network is very suitable because it can work in two directions. The purpose of this study is to find the value of DOCR coordination by optimizing the Time Dial Setting (TDS) and Ipickup parameters using Cuckoo Search Algorithm (CSA). The results from CSA method will be entered into DOCR setting to find out the coordination in mesh distribution network. TDS value from CSA method is 2,438 seconds rather than manual calculations of 6,134 seconds on the distribution network with DG. This proves that CSA method is able to used in optimizing the TDS value and the coordination between the primary relay and the relay backup in this mesh distribution network has been going well.

Keywords: Cuckoo Search Algorithm, Time Dial Setting, Directional Overcurrent Relay, Protection System, and Mesh Distribution System

Abstrak-Sistem distribusi mesh IEEE 8 bus merupakan salah satu bagian penting dalam sistem tenaga listrik yang berfungsi menyalurkan listrik kepada kelompok beban atau konsumen, dimana permasalahan umum yang ada pada sistem distribusi tersebut adanya gangguan di sistem proteksi yang dapat dihindari dengan adanya koordinasi sistem proteksi yang baik. Pemilihan Directional Over Current Relay (DOCR) pada jaringan distribusi ini sangat cocok karena dapat bekerja 2 arah . Tujuan dari studi ini adalah mencari nilai koordinasi DOCR dengan mengoptimalkan parameter Time Dial Setting (TDS) dan Ipickup menggunakan metode Cuckoo Search Algorithm (CSA). Hasil yang didapatkan dari metode CSA akan dimasukkan ke dalam setting DOCR untuk mengetahui koordinasi pada jaringan distribusi mesh. Nilai TDS yang didapatkan dengan menggunakan metode CSA yaitu sebesar 2,438 detik daripada perhitungan manual sebesar 6,134 detik pada jaringan distribusi dengan DG. Hal ini membuktikan bahwa metode CSA mampu digunakan dalam mengoptimalkan nilai TDS serta koordinasi antara rele primer dan rele backup yang didapatkan pada jaringan distribusi mesh ini telah berjalan dengan baik.

Kata kunci: Cuckoo Search Algorithm, Time Dial Setting, Directional Overcurrent Relay, Sistem Proteksi, dan Sistem Distribusi Mesh

# Pendahuluan

Sistem distribusi merupakan salah satu bagian penting dalam sistem tenaga listrik yang berfungsi menyalurkan listrik kepada kelompok beban atau konsumen. Sistem distribusi mempunyai beberapa jenis tipe jaringan, salah satunya adalah sistem distribusi tipe *mesh* yang dapat disuplai dari 2 sumber atau lebih. Permasalahan yang umum terjadi pada sistem distribusi salah satunya adalah gangguan pada sistem proteksi. Gangguan pada sistem proteksi tersebut dapat dihindari jika sistem proteksi memiliki koordinasi yang baik [1]. Karena sistem distribusi tipe *mesh* merupakan jaringan distribusi yang lebih kompleks daripada jaringan distribusi *radial* dan *ring*. Sehingga penentuan koordinasi sistem proteksi pada jaringan distribusi *mesh* merupakan tantangan tersendiri.

Dengan banyaknya peralatan dan pembangkit yang terhubung satu sama lain, maka terdapat kesulitan dalam menentukan model koordinasi rele *primer* dan rele *backup* secara tepat. Pada studi terkait koordinasi proteksi, perlu dilakukan pemilihan *time operation* antara rele *primer* dan *backup*. *Time operation relay* antara rele *primer* dan *backup* yang dibutuhkan secepat mungkin dengan memperhitungkan parameter *Coordination Time Interval* (CTI) [2].

Pada jaringan distribusi tipe *mesh*, dengan standar IEEE 8 bus, adanya penambahan *Distributed Generator* (DG) pada jaringan distribusi tersebut akan menambah tingkat kesulitan dalam melakukan koordinasi proteksi. Hal ini dikarenakan DG memberikan kontribusi arus yang tidak sama antara *on* dan *off* [3]. Pemilihan rele yang tepat pada jaringan distribusi tersebut juga berpengaruh pada keberhasilan koordinasi proteksi pada sistem distribusi *mesh*. Maka dari itu, diperlukan rele untuk melakukan koordinasi sistem proteksi pada sistem distribusi mesh yaitu *Directional Over Current Relay* (DOCR).

DOCR merupakan salah satu proteksi yang sesuai digunakan untuk jaringan distribusi tipe *mesh*. DOCR memiliki dua pengaturan, yaitu pengaturan terhadap arus lebih dan elemen arah, dimana DOCR mempunyai dua elemen arah yaitu *forward* dan *reverse*, sehingga dapat mendeteksi arus lebih yang datang dari berbagai arah [4]. *Time Dial Setting* (TDS) dan *Ipickup* merupakan parameter pengaman DOCR, dimana kedua parameter tersebut berfungsi untuk mengamankan kedua beban secara selektif serta digunakan

SinarFe7-3

untuk menentukan waktu operasi minimal DOCR. Oleh karena itu, untuk menghindari kemungkinan rele *trip* secara bersamaan dalam suatu koordinasi, maka nilai TDS dan I*pickup* perlu dioptimalkan.

Pada penelitian ini penulis menggunakan algoritma CSA pada jaringan distribusi yang lebih kompleks atau rumit yaitu jaringan distribusi mesh untuk mengoptimalkan parameter TDS. Algoritma CSA merupakan salah satu algoritma pengambil keputusan yang cara kerjanya terinspirasi oleh tingkah laku spesies burung cuckoo. Algoritma CSA akan digunakan untuk mengoptimalkan nilai TDS dan Ipickup pada rele primer dan backup. Alasan penulis menggunakan algoritma ini sebagai penyelesaian koordinasi DOCR, karena performa pencarian nilai pada CSA diharapkan menghasilkan nilai yang lebih bagus karena CSA melakukan evaluasi nilai sebanyak 2 kali sehingga akan didapatkan nilai yang lebih optimal untuk koordinasi DOCR dibandingkan dengan menggunakan perhitungan konvensional. Selain itu, CSA memiliki keunggulan pada random step nya yaitu menggunakan Levy Flights, dimana Levy Flights tersebut merupakan cara pencarian nilai optimal dalam waktu yang lebih pendek [5].

#### II. METODE PENELITIAN

Perancangan ini bertujuan untuk mencari *setting* koordinasi DOCR menggunakan *software* ETAP 12.6.0 dengan mengoptimalkan parameter TDS dengan algoritma CSA menggunakan *software* MATLAB R2014a. Untuk memudahkan dalam pemahaman sistem koordinasi DOCR secara rinci dapat diuraikan sebagai berikut :

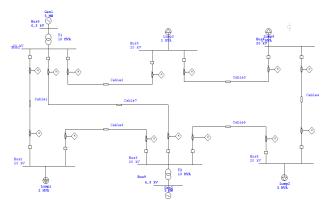
#### A. 3.1 Perancangan Sistem

Data penenlitian ini menggunakan data sistem distribusi tipe *mesh* IEEE 8 bus yang memiliki 2 generator dengan kapasitas yang sama dan memiliki 1 DG. Sistem distribusi tersebut memiliki 2 buah trafo serta bebanbeban yang terpasang pada sistem distribusi *mesh* tersebut. Data penelitian tersebut berisi pengambilan data arus hubung singkat dan data FLA. Pada penelitian koordinasi DOCR ini meliputi 2 kondisi pengujian yaitu:

- 1. Koordinasi DOCR distribusi *mesh* IEEE 8 bus tanpa DG.
- 2. Koordinasi DOCR distribusi *mesh* IEEE 8 bus dengan DG.

Tabel 2. Data Pembangkit Sistem Distribusi Mesh IEEE 8 bus

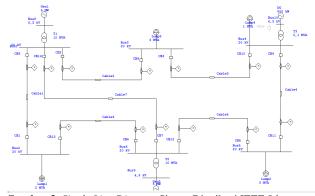
No	ID unit	Rating Daya (MW)	Tegangan (Kv)	Power Factor
1	Gen1	5	6,3	85
2	Gen2	5	6,3	85
3	DG	800	6,3	85



ISSN (Print) : 2621-3540

ISSN (Online) : 2621-5551

**Gambar 2**. Single Line Diagram Sistem Distribusi IEEE 8 bus tanpa DG



**Gambar 3.** Single Line Diagram Sistem Distribusi IEEE 8 bus dengan DG

Selain itu, pada penelitian ini adanya pasangan rele primer dan backup yang perlu di setting arahnya agar tidak terjadi kesalahan koordinasi. Arah dari rele primer dan backup itu sendiri yaitu, searah jarum jam (clock wise) yang ditentukan arah forward dan berlawanan arah jarum jam (counter clock wise) yang ditentukan oleh arah reverse. Adapun pasangan rele primer dan backup dapat dilihat pada Tabel 3.

**Tabel 3.** Data Pasangan Rele *Primer* dan Rele *Backup* 

Tabel 5. Data Pasangan Kele Frimer dan Kele buckup							
	Forward (CW)			Reverse (CCW)			
No	Rele	Rele	No	Rele	Rele		
	Primer	Васкир		Primer	Васкир		
1	8	13	9	14	3		
2	13	12	10	2	3		
3	13	7	11	1	3		
4	8	7	12	3	4		
5	10	9	13	4	5		
6	11	10	14	5	6		
7	12	11	15	6	1		
8	7	11					

SinarFe7 -2 2

# B. 3.2. Cuckoo Search Algorithm (CSA)

Adapun langkah-langkah dalam pengoptimalan parameter TDS dan Ipickup dalam sistem koordinasi DOCR menggunakan algoritma CSA dijelaskan dalam bentuk flowchart yang terdapat pada Gambar 5:

Gambar 4. Flowchart Algoritma CSA

Dari flowchart tersebut, dapat diketahui bahwa langkah pertama dalam optimasi menggunakan algoritma CSA yaitu memasukkan input parameter DOCR seperti Isc max, FLA, dan jumlah rele. Langkah kedua yaitu melakukan inisialisasi populasi dimana n = 20 dan Max iteration=100. Langkah ketiga yaitu dengan membangkitkan nilai TDS dengan melihat batasan-batasan pada nilai Pembangkitan nilai TDS tersebut dilakukan secara random menggunakan persamaan Levy Flight:

$$X^{it+1} = X^{it} + \alpha L(s, \lambda)$$
 (1) Dimana:

$$L(s,\lambda) = \lambda \Gamma(\lambda) Sin(\lambda \pi 2) / \pi s^{1+\lambda}$$
 (2)

Langkah keempat yaitu mencari nilai TDS yang baru secara random dengan menggunakan persamaan (2). Langkah kelima yaitu melakukan evaluasi fitness dengan fungsi objektif yang dapat dilihat pada persamaan

$$Min z = \sum_{i=1}^{m} WiTiK$$
 (3)

Dimana Tik adalah waktu operasi pada rele primer pada fault yang ada di zona k, sedangkan Wi adalah bobot pada waktu operasi rele. W diasumsikan = 1. Langkah kelima yaitu membandingkan hasil pada iterasi i dengan hasil pada iterasi j. Jika Fi< Fj maka hasil dari iterasi j akan menggantikan hasil yang ada pada iterasi i. Ketika max iteration telah terpenuhi, maka hal selanjutnya yang harus dilakukan adalah melepas Pa berdasarkan parameter Pa= 0,25. Hal ini dilakukan untuk melepas solusi terburuk dari hasil evaluasi dan membuat solusi baru yang terbaik.

# III. HASIL DAN PEMBAHASAN

# A. Hasil Perhitungan Koordinasi DOCR Secara Konvensional

Hasil perhitungan koordinasi DOCR yaitu berupa TDS dan Ipickup yang dihasilkan dari perhitungan konvensional dengan menggunakan rumus-rumus yang ada. Perhitungan ini dilakukan pada tiap rele yang memiliki spesifikasi dan arah yang berbeda. Perhitungan tersebut dapat dijelaskan dalam uraian berikut ini:

1) Rele 7 (Forward)

Manufacturer : ALSTOM : P343 Model

Kurva Type : Standart Inverse

Isc : 721 A FLA : 12,2 A CT Rasio : 200/1 • Low Set Current Setting

> 1,05 x FLA  $\leq$  Iset  $\leq$  1,4 x FLA

ISSN (Print) : 2621-3540

ISSN (Online) : 2621-5551

0,064 A

• Time Dial Setting

TDS = 
$$\frac{top \times \beta \times \left[\frac{(Jsc)}{(Jset)}^{\alpha} - 1\right]}{k}$$
= 
$$\frac{0.3 \times 2.97 \times \left[\left(\frac{721}{15.81}\right)^{0.62} - 1\right]}{0.14} = 0.492 \text{ s}$$

Perhitungan ini dilakukan pada masing-masing rele lainnya yang memiliki tipe arah rele forward. Perhitungan ini dilakukan untuk mendapatkan hasil Ipickup dan TDS dengan menggunakan cara yang sama seperti rumus-rumus diatas.

2) Rele 3 (reverse)

: 221 A Isc **FLA** : 22 A CT Rasio : 100/1

Low Set Current Setting

$$\begin{array}{lll} 1,05 \text{ x FLA} & \leq \text{Iset} \leq 1,4 \text{ x FLA} \\ 1,05 \text{ x } 22 & \leq \text{Iset} \leq 1,4 \text{ x } 22 \\ 23,1 & \leq \text{Iset} \leq 30,8 \\ \text{Dipilih Iset} & = 23,1 \\ \text{Ipickup} & = \frac{Iset}{CT.Ratio} = \frac{23,1}{100} = 0,231 \text{ A} \end{array}$$

Time Dial Setting

TDS = 
$$\frac{[\log x \, \beta \, x \, \left[ \left( \frac{|Sc|}{|Set|} \right)^{\alpha} - 1 \right]}{k} = \frac{0.2 \times 2.97 \, x \, \left[ \left( \frac{201}{23.1} \right)^{0.02} - 1 \right]}{0.14}$$
= 0.196 s

Perhitungan ini dilakukan pada masing-masing rele lainnya yang memiliki tipe arah rele reverse. Perhitungan ini dilakukan untuk mendapatkan hasil Ipickup dan TDS dengan menggunakan cara yang sama seperti rumus-rumus diatas.

Tabel 4. Hasil Perhitungan Nilai TDS dan Ipickup tanpa DG

_	Tuber it riabilit erintenigun i mai 125 dan greenig tanpa 2					
	rele	Iset	TDS	Ipickup		
	1	36,33	0,958	0,182		
	2	112,14	0,068	0,561		
	3	24,045	0,243	0,24		
	4	7,98	0,468	0,079		
	5	98,91	0,484	0,495		
	6	26,46	0,663	0,132		
	7	12,915	0,531	0,065		
	8	36,33	0,114	0,182		
	9	112,14	0,521	0,561		
	10	24,045	0,857	0,24		
	11	7,98	0,742	0,071		
	12	98,91	0,156	0,495		

SinarFe7 -2 3

i	Ī	Ī	i				
13	26,46	0,307	0,132				
14	12,915	0,172	0,065				
<b>Tabel 5.</b> Hasil Perhitungan Nilai TDS dan Ipickup dengan DG							
rele	Iset	TDS	Ipickup				
1	36,225	0,62	0,181				
2	111,09	0,07	0,555				
3	23,1	0,196	0,231				
4	7,035	0,478	0,07				
5	97,965	0,365	0,49				
6	26,46	0,588	0,132				
7	12,81	0,534	0,064				
8	36,225	0,079	0,181				
9	111,09	0,524	0,555				
10	23,1	0,866	0,231				
11	7,035	0,775	0,07				
12	97,965	0,214	0,49				
13	26.46	0.309	0.132				

# B. Koordinasi DOCR dengan Menggunakan Algoritma CSA

0,173

0,064

12,81

14

Algoritma CSA digunakan untuk mengoptimalkan nilai TDS dan Ipickup pada masing-masing rele yang terdapat pada sistem distribusi IEEE 8 bus. Pada penelitian ini, data-data yang menjadi parameter pada algoritma CSA yaitu, nilai rasio CT, Isc, dan Ifla. Dalam algoritma CSA juga terdapat parameter-paremeter CSA yang digunakan untuk menjalankan program. Parameter-parameter tersebut antara lain yaitu Maximum Generation = 100; Nilai populasi = 20; Lb= 0,1; Ub= 1; Jumlah variable = 1.

**Tabel 6.** Perbandingan hasil optimasi koordinasi DOCR tanpa DG

DOCK tallpa DO						
	TDS	TDS		Ipickup	Ipickup	
Rele	manual	CSA	Iset	CSA	manual	
1	0,958	0,595	36,737	0,182	0,182	
2	0,068	0,023	113,31	0,561	0,561	
3	0,243	0,198	24,314	0,24	0,24	
4	0,468	0,229	8,069	0,079	0,079	
5	0,484	0,229	100,02	0,495	0,495	
6	0,663	0,3	26,756	0,132	0,132	
7	0,531	0,33	13,051	0,065	0,065	
8	0,114	0,1	36,737	0,182	0,182	
9	0,521	0,4	113,31	0,561	0,561	
10	0,857	0,6	24,314	0,24	0,24	
11	0,742	0,455	8,061	0,071	0,071	
12	0,156	0,12	100,02	0,495	0,495	
13	0,307	0,215	26,756	0,132	0,132	

14	0,172	0,16	13,051	0,065	0,065
Total	6,284	3,954	644,506	3,5	3,5

ISSN (Print) : 2621-3540

ISSN (Online) : 2621-5551

**Tabel 7.** Perbandingan hasil optimasi koordinasi DOCR dengan DG

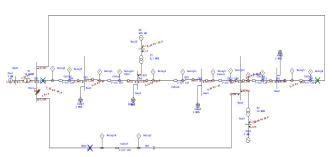
uchgan DO						
Rele	TDS	TDS	Iset	Ipickup	Ipickup	
KCIC	manual	CSA	1801	CSA	manual	
1	0,62	0,48	36,631	0,181	0,181	
2	0,07	0,063	112,33	0,555	0,555	
3	0,196	0,175	23,359	0,231	0,231	
4	0,478	0,354	7,114	0,07	0,07	
5	0,365	0,22	99,062	0,49	0,49	
6	0,588	0,409	26,756	0,132	0,132	
7	0,534	0,422	12,953	0,064	0,064	
8	0,079	0,066	36,631	0,181	0,181	
9	0,524	0,33	112,33	0,555	0,555	
10	0,866	0,55	23,359	0,231	0,231	
11	0,775	0,66	7,114	0,07	0,07	
12	0,214	0,182	99,062	0,49	0,49	
13	0,309	0,252	26,756	0,132	0,132	
14	0,173	0,152	12,954	0,064	0,064	
Total	5,791	4,315	636,411	3,446	3,446	

Maximum generation disini adalah banyak iterasi yang digunakan dalam melakukan perhitungan menggunakan algoritma CSA. Iterasi yang dipakai, akan menentukan seberapa akurat perhitungan pada algoritma CSA. Selain itu, Lb dan Ub merupakan lower bound dan upper bound pada algoritma yang dipresentasikan sebagai TDSmin dan TDSmax. Sedangkan jumlah variabel mempresentasikan jumlah *output* yang akan keluar pada perhitungan menggunakan algoritma CSA, dimana pada penelitian ini variabelnya adalah rele. Adapun perbandingan dari hasil optimasi koordinasi DOCR tanpa DG dan dengan DG menggunakan algortima CSA dapat diuraikan pada Tabel 6 dan Tabel 7.

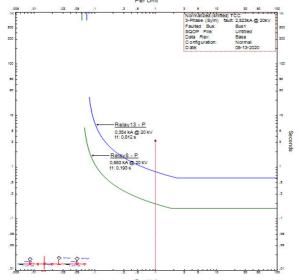
# C. Simulasi Hasil Algoritma CSA Menggunakan ETAP 12.6.0

Langkah terakhir dari penelitian ini yaitu memasukkan nilai-nilai TDS dan Ipickup kedalam setting DOCR pada software ETAP 12.6.0 dan melakukan simulasi koordinasi DOCR untuk mengetahui kinerja masing-masing rele pada suatu bus yang diberi gangguan. Margin time kerja dari rele dapat dilihat melalui grafik TCC yang dihasilkan dari simulasi menggunakan software ETAP 12.6.0.

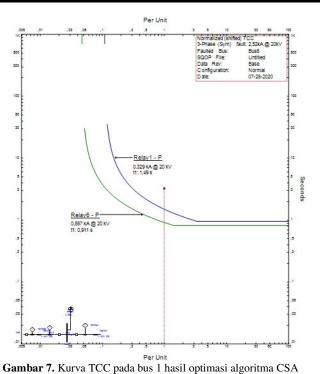
SinarFe7 -2 4



Gambar 5. Gangguan pada bus 1 saat keadaan dengan DG



Gambar 6. Kurva TCC pada bus 1 hasil perhitungan manual



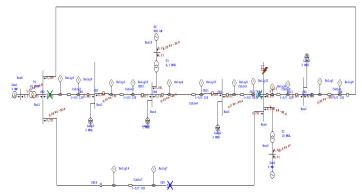
ISSN (Print)

ISSN (Online) : 2621-5551

: 2621-3540

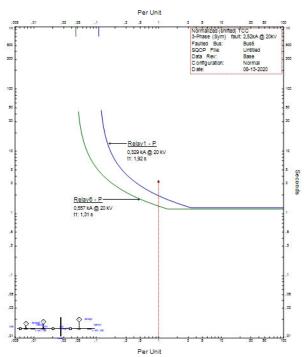
Pada Gambar 6 dan 7 adalah kondisi rele 8 dan 13 yang merupakan rele forward. Dapat diketahui pada Gambar 6 rele 8 yang merupakan rele *primer* trip pada waktu 0,193 s dengan arus 0,583 Ka, dimana rele backup pada rele 8 tersebut adalah rele 13, yang trip pada waktu 0,812 s. Sedangkan untuk Gambar 7, menunjukkan bahwa margine time pada antara rele

8 dan 13 sebesar 0,5 s. Dari gambar-gambar tersebut, dapat diketahui bahwa koordinasi rele sudah berjalan dengan baik karena yang bekerja lebih dulu adalah rele 8 sebagai primer.

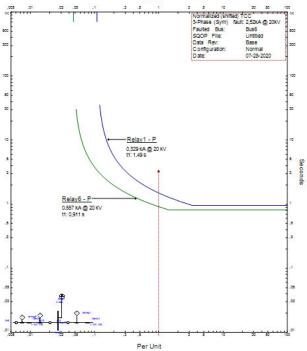


Gambar 8. Gangguan pada bus 6 saat keadaan dengan DG

SinarFe7 -2 5



Gambar 9. Kurva TCC pada bus 6 dari hasil perhitungan manual



**Gambar 10.** Kurva TCC pada bus 6 dari hasil optimasi algoritma CSA

Pengujian ini dilakukan dengan melakukan simulasi hubung singkat dengan memberikan *fault* pada bus 6 dalam keadaan DG *on*. Gambar 9 dan 10 yaitu kondisi rele 6 dan

rele 1 yang merupakan rele *reverse*. Dapat diketahui pada Gambar 9, rele 6 yang merupakan rele *primer* trip pada waktu 1,31 s dengan arus 0,567 Ka dimana rele *backup* pada rele 6 tersebut adalah rele 1, yang trip pada waktu 1,92 s. Sedangkan untuk Gambar 9, menunjukkan bahwa *margine time* pada antara rele 6 dan 1 sebesar 0,579 s.

ISSN (Print)

ISSN (Online) : 2621-5551

: 2621-3540

# IV. KESIMPULAN

Optimalisasi nilai setting DOCR menggunakan algoritma CSA pada jaringan distribusi mesh IEEE 8 bus telah berhasil dilakukan. Hal ini dapat diketahui dari hasil pengujian dalam pengoptimalan nilai TDS dan Ipickup untuk mendapatkan nilai terbaik dalam setting DOCR menggunakan algoritma CSA yaitu sebesar 3,954 s pada kondisi tanpa DG, nilai ini lebih cepat dibandingkan dengan perhitungan konvensional sebesar 6,284 detik. Hasil pada kondisi dengan DG = 4,315 detik, nilai ini lebih cepat dibandingkan dengan perhitungan konvensional sebesar 5,791 detik. Sedangkan nilai Ipickup hampir tidak memiliki perbedaan dari perbandingan perhitungan konvensional dan perhitungan menggunakan algoritma. Selain itu, simulasi koordinasi DOCR yang dilakukan oleh software ETAP 12.6.0 dari hasil perhitungan dengan algoritma CSA menunjukkan koordinasi DOCR mampu bekerja dengan baik berdasarkan 2 arah yaitu forward dan reverse pada jaringan distribusi mesh IEEE 8 bus dengan DG.

#### V. DAFTAR PUSTAKA

- [1] Suhardi,Diding. (2018). Pengaman Sistem Tenaga Listrik,Buku Kuliah 2018,UMMPress 2018
- [2] Purwanto W.H, E. (2015). Evaluation of Distributed Generation (DG) Impacts On Protection For Distributed System Used The Protection For Distributed System Used The Protection Coordination Index (PCI) in PT Pertamina RU V Balikpapan. 1.ITS.
- [3] Descara Putra, A. (2016). Optimisasi Koordinasi Directional Over Current Relay (DOCR) pada Sistem Distribusi Mesh Menggunakan Modified Adaptive Particle Swarm Optimization (MAPSO) dengan Pembangkit Tersebar. Surabaya: ITS.
- [4] Triyadiputra, A. (2012). Optimasi Kinerja Rele Arus Lebih Berarah Pada Sistem Pembangkitan Terdistribusi Menggunakan Algoritma Genetika.
- [5] Khairul Hakimi, M. (2016). Optimasi Koordinasi Proteksi Rele Arah Arus Lebih Pada Sistem Distribusi Mesh Dengan Pembangkit Tersebar Menggunakan Algoritma Genetika. Surabaya: ITS.

SinarFe7 -2 6